



### La **TRANSLATION**

- est définie par :
- une direction
  - une longueur
  - un sens

Elle est représentée par une flèche appelé vecteur.

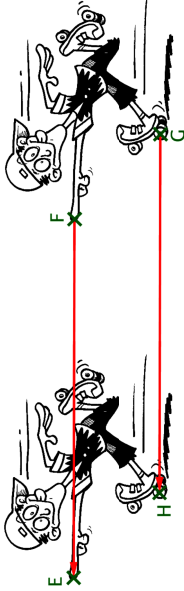
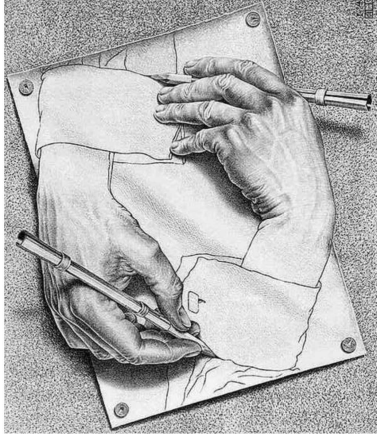


fig 2.

fig 1.

La figure 2 est l'image de la figure 1 par la translation qui transforme F en E, on dit aussi de vecteur  $\vec{FE}$



## Les transformations



### La **SYMÉTRIE AXIALE**

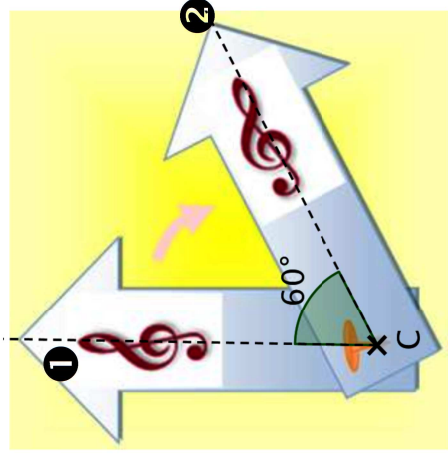
- est définie par :
- Un axe



F' est l'image de F par la symétrie d'axe (d).

La **ROTATION** est définie par :

- un centre
- un angle
- un sens



La flèche ② est l'image de la flèche ① par la rotation de centre C et d'angle  $60^\circ$  dans le sens des aiguilles d'une montre.

Une rotation de  $180^\circ$  est une **symétrie centrale**.